

## KIT LRT-869

### *Sistema di terminazione del volo per SAPR a 869 MHz*

Il sistema è composto dall'unità MASTER (telecomando) e dall'unità SLAVE (installato sul drone). La comunicazione radio tra le due unità avviene sulla banda 869 MHz esente da licenza e in rispetto alla normativa CEPT 70-03 vigente in Europa.

La comunicazione radio inoltre è protetta da chiavi crittografiche che impediscono ad eventuali tentativi di violazione del codice radio da parte di terzi di poter intervenire sull'unità in volo.

### Unità MASTER

L'unità Master è un telecomando bidirezionale di dimensioni 115x74x24 mm (antenna esclusa) con potenza irradiata fino a 500 mW e omologato CE. E' dotato sul retro di clip per cintura.

L'unità Master trasmette ogni 3 secondi un pacchetto di keep-alive, ricevendo un ACK di conferma, per verificare il collegamento radio con il drone: in caso di perdita del link, una segnalazione acustica sul telecomando avvisa la criticità.

L'alimentazione avviene tramite una batteria LiPo 2S.

La tensione di alimentazione massima è 12V. Il consumo medio è di 50 mA.

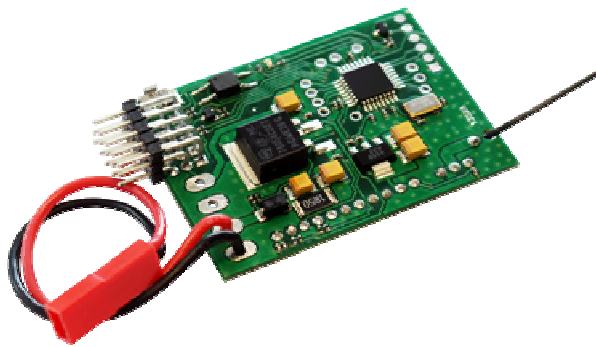


Sono presenti 4 Led:

1. **LED BATT**: normalmente spento, lampeggia quando la batteria raggiunge i 6,6V.
2. **LED LINK**: resta acceso se il Master riceve dallo Slave il segnale di keep-alive. E' spento se il Master NON riceve dallo Slave il segnale di keep-alive. Lampeggia se viene disabilitato il keep-alive.
3. **LED RX**: è acceso se l'uscita dello Slave è attiva, spento se disattiva.
4. **LED TX**: acceso durante l'invio del segnale di keep-alive.

## Unità SLAVE

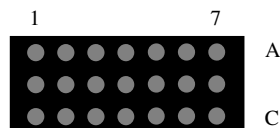
L'unità Slave, anch'essa equipaggiata con modulo radio bidirezionale e di potenza irradiata di 500 mW, è una scheda di dimensioni di 55 x 40 mm, fornita protetta in una guaina termo restringente, da collocare a bordo del drone. La scheda è omologata CE.



Può essere alimentata in due modi:

1. Batteria da 3S a 6S
2. +5V regolati esternamente

Il consumo medio dell'unità slave è di circa 50 mA.  
Sulla scheda è presente un pulsante per avviare la fase di **BINDING**



**Connettore**

	1	2	3	4	5	6	7
A	NON IMPLEMENTATO	NON IMPLEMENTATO	Uscita Open Drain	NON IMPLEMENTATO	Uscita servo paracadute	NC	JUMPER A
B	NC	+5V	+5V	+5V	+5V	+5V Esterna	JUMPER B
C	NON IMPLEMENTATO	GND	GND	GND	GND	GND	NC